



servomotori asincroni vettoriali serie MA 71-80-90
asynchronous vectorial servomotors MA 71-80-90 series





generalità | general features

I servomotori asincroni serie **MA** sono di dimensioni particolarmente ridotte e analoghe alle corrispondenti motorizzazioni in c.c. per applicazioni ad alte prestazioni a velocità variabile con alimentazione da inverter vettoriale a controllo di flusso.

Le caratteristiche di questa serie sono:

- > ventilazione forzata indipendente per ottenere piena coppia a bassa velocità
- > avvolgimento statorico trifase a 4 poli
- > forma quadrata, compatta
- > elevata velocità massima di rotazione
- > protezione termica con sonde inserite nell'avvolgimento statorico
- > elevata sovraccaricabilità
- > classe di isolamento F (IEC EN60034-1)

MA series asynchronous servomotors are motors to achieve dimensions of dc motors of similar power and to be suitable for high performance, flux vector type controllers in variable speed applications.

The characteristics of this series are:

- > independent cooling system for full torque at low speed
- > three-phase, 4 pole stator winding
- > square form, compact
- > high, top speed capability
- > thermal protection by thermostat embedded in stator winding
- > high overload capability
- > insulation class F EN60034-1 (IEC 34-1)



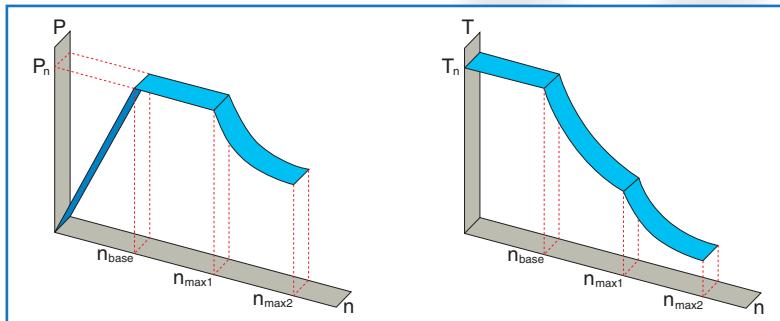
sovrafflano | overload

Il valore di sovrafflano applicabile nel tratto a coppia costante ($<\mathbf{n}_{base}$) è di almeno **1,6xT_n**.

Nel tratto a potenza costante (tra \mathbf{n}_{base} e \mathbf{n}_{max1}) questo margine di sovrafflano decresce fino ad azzerarsi a \mathbf{n}_{max1} : occorre considerare la curva tra \mathbf{n}_{max1} e \mathbf{n}_{max2} come valore limite di potenza determinato dalla tensione disponibile dall'inverter. In ogni caso la potenza quadratica media richiesta al motore deve essere all'interno delle caratteristiche nominali dichiarate.

Permissible overload in the constant torque speed regulation ($<\mathbf{n}_{base}$) is over **1,6xT_n**.

At speed higher than \mathbf{n}_{base} , the overload margin decreases to zero at \mathbf{n}_{max1} : curve of the picture between \mathbf{n}_{max1} and \mathbf{n}_{max2} shows power output limit due to the voltage supplied by the inverter. However, the RMS power must not exceed the nominal value P_n .



protezione IP54 - tensione fornita dall'inverter: **3x400V_{RMS}** IP54 protections - supply voltage from inverter: **3x400V_{RMS}**

motore motor	avv. tipo wind code	velocità nominali nominal speed n_n RPM	potenza nominali nominal power P_n kW	coppia nominali nominal torque T_n Nm	momento d'inerzia inertia J kg cm^2	tensione nominali nominal voltage V_n VRMS	corrente nominali nominal current I_n ARMS	corrente magnetiz. magnetiz. current I_μ ARMS	frequenza nominali nominal freq. F_n Hz	velocità max a P_n max. speed at P_n n_{max1} RPM	velocità max maximum speed n_{max2} RPM	peso weight W kg	
MA 71	M	F1	1398	0.37	2.5	7.6	400	1.07	0.9	50	2800	7000	8.5
		G1	2508	0.64	2.5	7.6	400	1.86	1.5	87	5000	7000	8.5
		H1	2907	0.76	2.5	7.6	400	2.45	1.8	100	5500	7000	8.5
	L	F1	1500	0.63	4	8.7	356	2.16	1.4	53	4500	7000	10
		G1	2670	1.09	4	8.7	356	3.75	2.4	92	7000	7000	10
		H1	3000	1.1	4	8.7	380	2.85	2.0	105	5500	7000	10
MA 80	S	F1	1405	0.75	5	17	380	1.94	1.4	50	2500	7000	11
		G1	2515	1.3	5	17	380	3.37	2.5	87	4400	7000	11
		H1	2910	1.5	5	17	380	4.33	3.8	100	5000	7000	11
	L	F1	1410	1.1	7.5	24	400	2.92	2.0	50	2600	7000	13
		G1	2520	1.91	7.5	24	400	5.22	3.4	87	4400	7000	13
		H1	2910	2.2	7.5	24	400	5.84	3.6	100	5000	7000	13
MA 90	S	F1	1422	1.5	10	24	400	3.4	1.8	50	2500	7000	15.5
		G1	2530	2.6	10	24	400	5.9	3.2	87	4350	7000	15.5
		H1	3000	3.15	10	24	400	7.1	3.3	103	6000	7000	15.5
	L	F1	1425	2.2	15	33	400	5	2.9	50	2500	7000	20
		G1	2487	3.9	15	33	400	8.8	5.1	87	4350	7000	20
		H1	3000	4.74	15	33	400	10.3	6.3	103	5500	7000	20
	P	F1	1416	3	20	43	380	6.3	3.2	50	3500	7000	24
		G1	2505	5.2	20	43	400	11	5.5	87	4000	7000	24
		H1	2898	6	20	43	400	13.2	6.8	100	5000	7000	24
		F1	1425	4	27	57	400	9	5.4	50	2700	7000	30
	X	G1	2535	7	27	57	400	15.7	9.4	87	4800	7000	30
		H1	2820	8	27	57	400	19	8.2	100	5400	7000	30

I motori a 87Hz sono collegati a triangolo.

The motors having 87Hz winding frequency are triangle connected.

Magnetic s.p.A. si riserva di modificare senza preavviso i dati contenuti nel presente catalogo, per correzioni o implementazioni.

Magnetic s.p.A. reserves the right to modify with no advance notice the data indicated in the present catalogue for changes and additions.

TRASDUTTORE

Il motore può essere fornito completo di encoder alloggiato nello scudo per protezione contro gli urti accidentali.

- > Tensione d'alimentazione: 4.5 - 32V
- > Circuito d'uscita: TTL o HTL
- > Risoluzione: 1 ... 8192, 16384, 32768, 65536 imp./giro
- > Canali: A, A-, B, B-, Z, Z-
- > Corrente massima con carico: 30 mA
- > Massima frequenza d'utilizzo: 820 kHz
- > Massima velocità di rotazione: 9000 giri/min.
- > Protezione: IP65
- > Temperatura di lavoro: -30 ... +100°C
- > Umidità relativa massima: 90% (senza condensazione)
- > Connettore M23 - 12 poli (completo di parte volante a saldare)

Per particolari richieste pregasi contattare l'ufficio commerciale MAGNETIC.

FORME COSTRUTTIVE

L'esecuzione standard è in forma B5 (IM3001). A richiesta è disponibile quale esecuzione speciale la forma costruttiva B3 (IM1001) o B14 (IM3601).

CARATTERISTICHE DELL'ELETTROVENTILATORE

I motori sono dotati di elettroventilatore posizionato sul lato opposto l'accoppiamento.

TRANSDUCER

As a standard option, the motor can be supplied including an encoder within the motor casing, to protect it against accidental damage.

- > Power supply: 4.5 - 32 V
- > Output circuit: TTL o HTL
- > Resolution: 1 ... 8192, 16384, 32768, 65536 ppr
- > Channel: A, A-, B, B-, Z, Z-
- > Maximum load current: 30 mA
- > Maximum frequency: 820 kHz
- > Operating speed: 9000 rpm
- > Protection: IP65
- > Working temperature: -30 ... +100°C
- > Permissible relative humidity: 90% (without condensation)
- > M23 - 12 pins connector (with solder free part)

Please contact the MAGNETIC sales office for other alternatives or special requirements.

CONSTRUCTION FORMS

The standard set up is in B5 form (IM3001). Alternatively, B3 form (IM1001) or B14 form (IM3601) are foreseen on request as special execution.

ELECTROFAN CHARACTERISTICS

The motors are provided with electric fan positioned on the opposite side of the coupling.

motore motor	tensione voltage Vrms	corrente current Arms	portata flowrate m³/h	tensione voltage Vrms	corrente current Arms	portata flowrate m³/h
MA 71 - MA 80S	230	0.1	180	230	0.08	180
MA 80L/P - MA 90S	230	0.1	205	230	0.09	205
MA 90 L/P/X	230	0.11	410	230	0.13	410

FRENO

A richiesta è disponibile il motore completo di freno di stazionamento o emergenza. Il freno è di tipo elettromeccanico a molle, a bassa inerzia con azione frenante per mancanza d'alimentazione, ha una struttura robusta che permette una buona dissipazione del calore.

BRAKE

The motor complete with an holding/emergency brake is available on request. This auxiliary brake is of electromechanical type with springs, low inertia with braking action in case of loss of supplying, it has a strong structure that allows a good heat dissipation.

motore motor	coppia frenante statica static braking torque	velocità max motore max speed of the motor	tensione alimentazione power supply	potenza input power	momento inerzia freno brake moment of inertia	peso weight
	Nm	RPM	Vdc	W	kg cm²	kg
MA 71	6	3000	24	20	0.15	1.2
MA 80	6	3000	24	20	0.15	1.2
MA 90	23	3000	24	30	2	3.9

Per montaggio in verticale (V1, V3, ecc...) consultare il nostro Ufficio Commerciale.

For vertical mounting (V1, V3, etc...) please contact our Commercial Office.

CARICO RADIALE AMMISSIBILE PER UNA DURATA TEORICA DEL CUSCINETTO LATO ACCOPPIAMENTO DI 20000 ORE

ADMITTED RADIAL LOAD FOR 20000 HOURS, THEORETICAL LIFE OF THE SHAFT END BEARING

motore motor	500	1000	1500	2000	2500	3000	3500	4000
MA 71	840	700	610	550	510	480	460	440
MA 80	1290	1020	890	810	750	700	670	640
MA 90	1750	1380	1200	1090	1010	950	900	860

CUSCINETTI

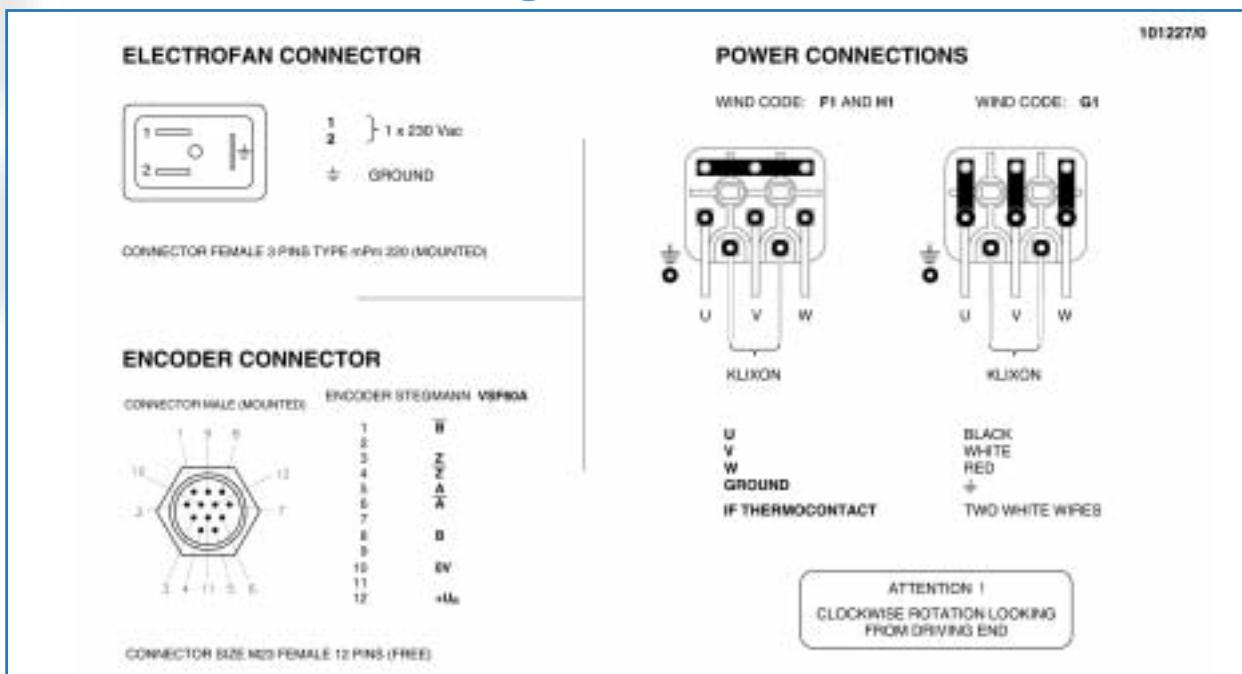
BEARINGS

motore motor	MA 71	MA 80	MA 90
cuscinetto lato accoppiamento driving end bearing	6004 ZZ	6205 ZZ	6206 ZZ
cuscinetto lato opposto no-driving end bearing	6203 ZZ	6204 ZZ	6304 ZZ

Magnetic S.p.A. si riserva di modificare senza preavviso i dati contenuti nel presente catalogo, per correzioni o implementazioni.

Magnetic S.p.A. reserves the right to modify with no advance notice the data indicated in the present catalogue for changes and additions.

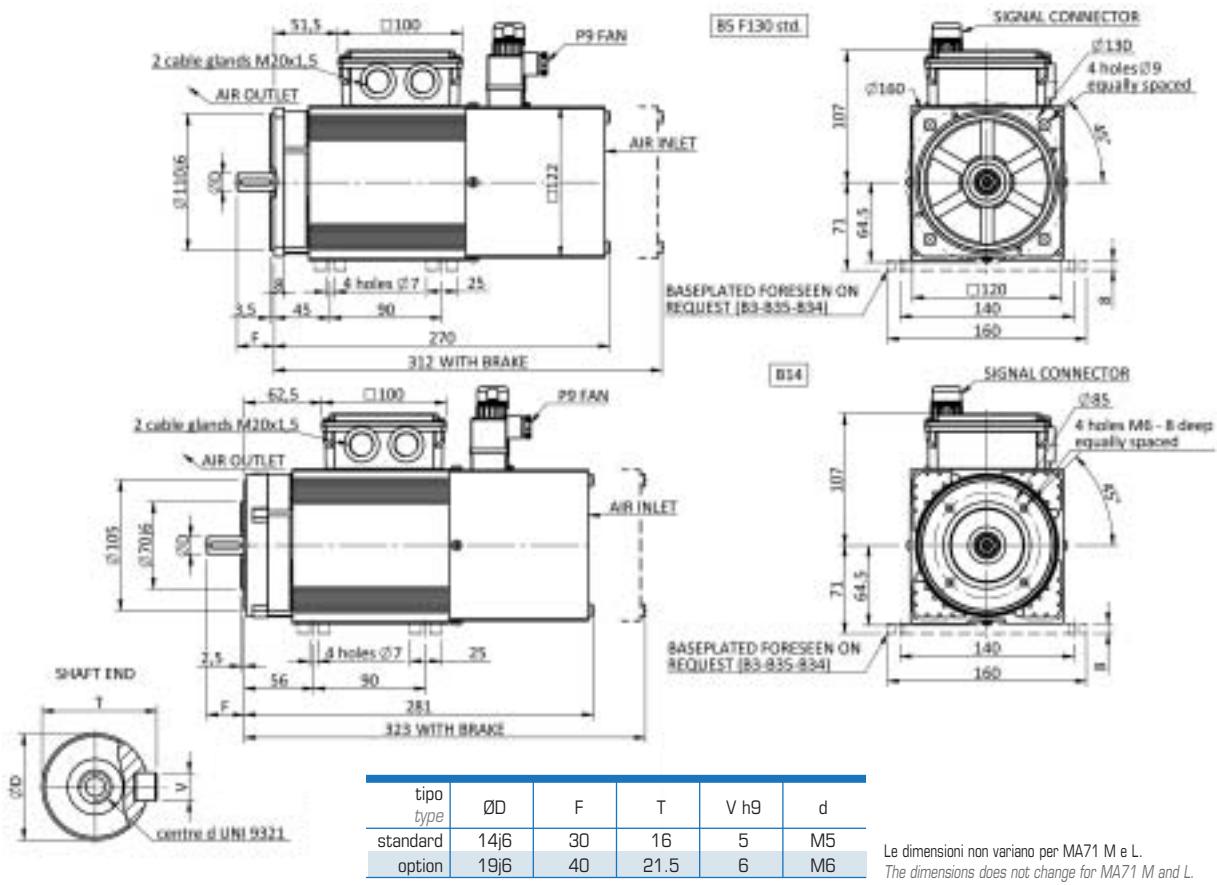
schema di collegamento connections diagram



dimensions di ingombro overall dimensions

MA 71

100456/A - MA71

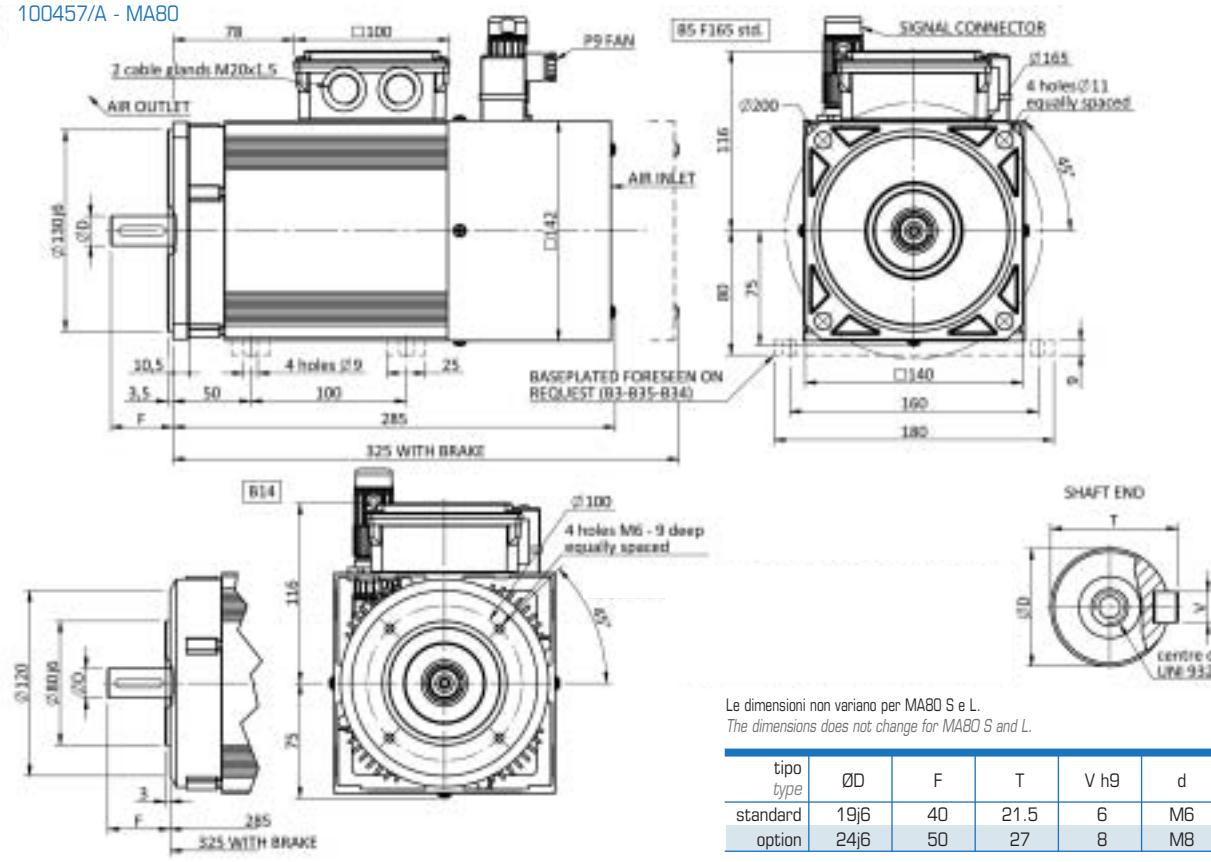


Magnetic S.p.A. si riserva di modificare senza preavviso i dati contenuti nel presente catalogo, per correzioni o implementazioni.

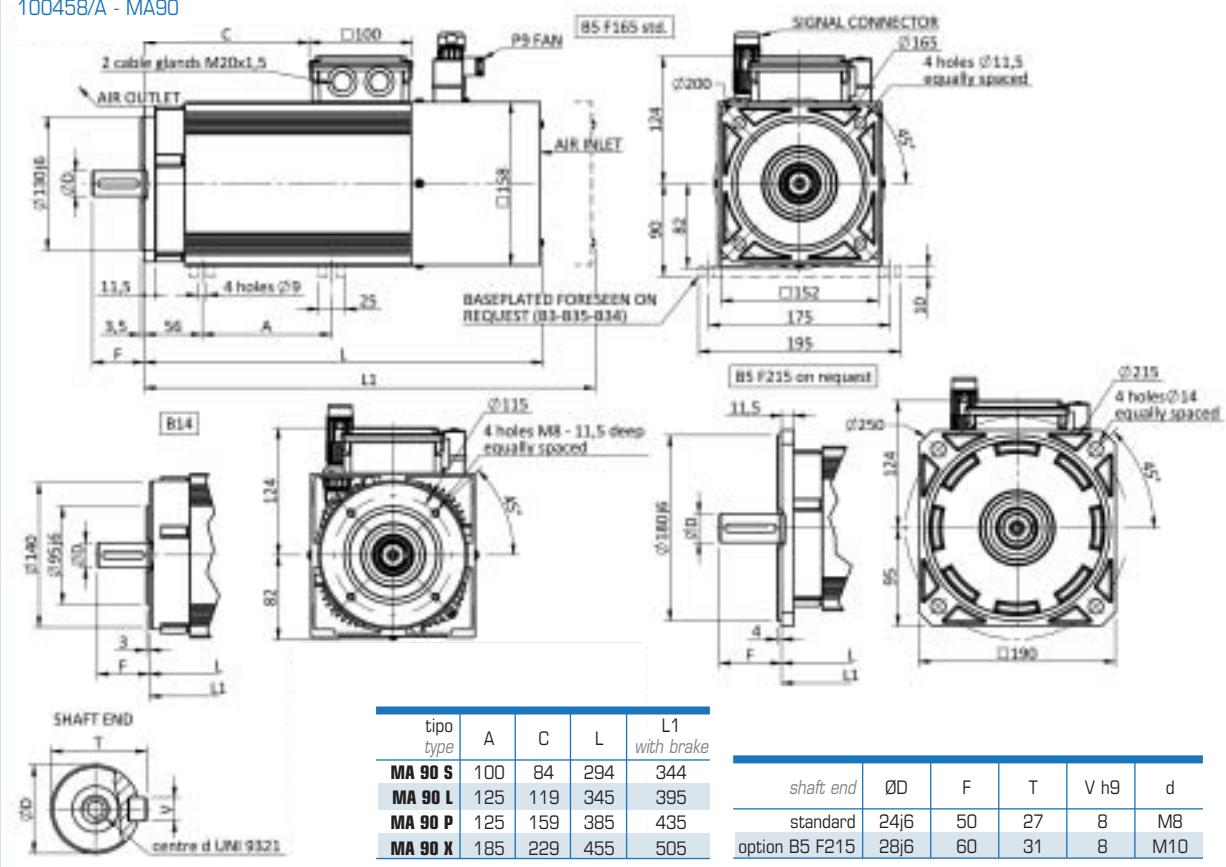
Magnetic S.p.A. reserves the right to modify with no advance notice the data indicated in the present catalogue for changes and additions.

 dimensioni di ingombro | overall dimensions
MA 80

100457/A - MA80

**MA 90**

100458/A - MA90



Magnetic S.p.A. si riserva di modificare senza preavviso i dati contenuti nel presente catalogo, per correzioni o implementazioni.

Magnetic S.p.A. reserves the right to modify with no advance notice the data indicated in the present catalogue for changes and additions.

MAGNETIC PRODUCT RANGE



TORQUE MOTORS



ASYNCHRONOUS VECTORIAL SERVOMOTORS



BRUSHLESS SERVOMOTORS



D.C. MOTORS



MAGNETIC S.r.l.

via del Lavoro, 7

I-36054 Montebello Vicentino (VI)

tel. +39 0444 649399

fax +39 0444 440495

www.magnetic.it

info@magnetic.it

